



Rys. 22.7. Opis prędkości układu punktów materialnych

Po podstawieniu otrzymanego wyrażenia (22.38) do wzoru (22.36) uzyskamy

$$\begin{aligned}
 E &= \sum_{i=1}^n \frac{1}{2} m v_i^2 = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n m_i (v_c^2 + 2\mathbf{v}_c \cdot \mathbf{v}_{wi} + v_{wi}^2) = \\
 &= \frac{1}{2} v_c^2 \sum_{i=1}^n m_i + \mathbf{v}_c \cdot \sum_{i=1}^n m_i \mathbf{v}_{wi} + \sum_{i=1}^n \frac{1}{2} m_i v_{wi}^2
 \end{aligned} \tag{22.39}$$

W wyrazie środkowym występuje suma geometryczna  $\sum_{i=1}^n m_i \mathbf{v}_{wi}$ , równa pędowi układu punktów materialnych w jego ruchu względem układu odniesienia  $Cx_c y_c z_c$ . Wykażemy, że ta suma geometryczna jest równa zero [7]. Na rysunku 22.7 promienie  $\mathbf{r}_i$  opisują położenia poszczególnych punktów materialnych względem środka masy  $C$ . Zatem promień-wektor opisujący położenie środka masy  $C$  jest równy zero ( $r_C = 0$ ). Na podstawie zależności (21.2) możemy napisać

$$\mathbf{r}_C = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^n m_i \mathbf{r}_i$$

stąd

$$\sum_{i=1}^n m_i \mathbf{r}_i = 0, \quad \frac{d}{dt} \left( \sum_{i=1}^n m_i \mathbf{r}_i \right) = 0$$

Pochodna względem czasu promienia  $\mathbf{r}_i$  poprowadzonego z początku ruchomego układu współrzędnych jest równa prędkości względnej rozpatrywanego punktu  $d\mathbf{r}_i/dt = \mathbf{v}_{wi}$ . Zatem

$$\frac{d}{dt} \sum_{i=1}^n m_i \mathbf{r}_i = \sum_{i=1}^n m_i \frac{d\mathbf{r}_i}{dt} = \sum_{i=1}^n m_i \mathbf{v}_{wi} = 0 \tag{22.40}$$

Na podstawie zależności (22.40) można zapisać

$$\mathbf{v}_c \cdot \sum_{i=1}^n m_i \mathbf{v}_{wi} = 0 \tag{22.41}$$